

Poniższa instrukcja dotyczy następujących typów urządzeń zdalnego sterowania:

Typ urządzenia	Zawartość zestawu	Napięcie zasilania	Obciążalność wyjść przekaźnikowych	Maks. zasięg w terenie otwartym
DWB100HShet	odbiornik DWB100HRhet + 2 piloty DWB100HT	-	-	100 m
DW200HShet	odbiornik DWB100HRhet + 1 pilot DW200HT	-	-	200 m
DWB100HRhet	odbiornik bez pilotów	10..40 VDC lub 13,5..29 VAC	1A, 120VAC/30VDC	-
DWP12R	odbiornik bez pilotów	11..17VDC	10A, 277VAC/28VDC	-
DWP24R	odbiornik bez pilotów	20..35VDC lub 20..27VAC	10A, 277VAC/28VDC	-

Odbiorniki z powyższych zestawów różnią się między sobą obciążalnością wyjść przekaźnikowych i napięciem zasilania – patrz tabela powyżej. Pozostałe parametry mają identyczne i zostały one opisane poniżej:

Możliwość przypisania dowolnych przycisków pilota do dowolnych wyjść odbiornika. Odbiornik posiada dwa przyciski programowania: PRG1 przypisany do pierwszego kanału odbiornika i PRG2 – do drugiego. Wybierając przy programowaniu jeden z nich można przypisać dowolny przycisk pilota do wybranego kanału odbiornika. Co więcej, ten sam przycisk pilota można wpisać również do drugiego kanału odbiornika, albo dwa przyciski pilota wpisać do jednego kanału odbiornika. W praktyce, pozwala to zrealizować dowolne rozwiązania w zakresie zdalnego sterowania, np.:

- część pilotów jednoprzyciskowych steruje pierwszym wyjściem, a pozostałe – drugim,
- dowolny przycisk pilota steruje wyjściem nr 1, a inny przycisk – wyjściem nr 2,
- dwa przyciski pilota sterują tylko jednym wyjściem: jeden przycisk włącza wyjście, a drugi – wyłącza,
- jeden przycisk pilota steruje dwoma wyjściami jednocześnie (np. sterujemy dwoma urządzeniami separowanymi galwanicznie).

Uwaga. Pełna swoboda wiązania przycisków pilota do wyjść odbiornika dotyczy pilotów 1 - 4 kanałowych oraz pilota wielokanałowego STX. W przypadku pilotów CH8H i CH32H występuje pewne ograniczenie: nie można do jednego odbiornika wpisać równocześnie przycisków z dwóch sąsiednich banków, np. z banku 1 i 2, 3 i 4 itd.

Różne tryby pracy wyjść. Każde wyjście odbiornika może pracować w jednym z wielu trybów określonych zworkami JP1 i JP2, oraz zaprogramowanym, dla każdego wyjścia z osobna, trybem pracy: mono- lub bistabilnym (patrz pkt 3 i 4 procedur programowania). Pozwala to realizować różne rozwiązania w zakresie zdalnego sterowania, np.:

- naciśnięcie przycisku pilota załącza wyjście na określony czas. Kolejne naciśnięcie w czasie załączenia wyjścia przedłuża czas załączenia (tryb A w tabeli 1);
- naciśnięcie przycisku pilota załącza wyjście na stałe. Kolejne naciśnięcie – wyłącza (tryby B, D i F w tabeli 1);
- naciśnięcie przycisku pilota załącza wyjście na określony czas. Kolejne naciśnięcie, gdy wyjście jest włączone – wyłącza (tryb E);
- naciśnięcie przycisku pilota załącza wyjście na stałe (tryb H), lub na określony czas (tryb G w tabeli 1). Kolejne naciśnięcie, gdy wyjście jest włączone – wyłącza. Ten tryb różni się od dwóch poprzednich tym, że nie ma możliwości załączenia dwóch wyjść jednocześnie. Innymi słowy, jeśli załączone jest wyjście 1, a naciśniemy przycisk od wyjścia 2, to nastąpi wyłączenie wyjścia 1 i dopiero kolejne naciśnięcie przycisku załączy wyjście 2. Ten tryb używany jest do sterowania silnikami;
- jak poprzedni, ale sterowanie obydwu wyjściami odbywa się jednym przyciskiem, czyli kolejne naciśnięcie przycisku na przemian: włącza wyjście 1, wyłącza, włącza wyjście 2, wyłącza. Ten tryb również używany jest do sterowania silnikami (tryb G i H);
- naciśnięcie jednego przycisku pilota załącza wyjście. Kolejne naciśnięcie tego samego przycisku nie zmieniają stanu wyjścia. Dopiero naciśnięcie innego przycisku pilota – wyłącza wyjścia. Ten tryb przydatny jest w sytuacjach, gdy nie widzimy urządzenia sterowanego, a chcemy mieć pewność, że urządzenie włączyliśmy albo wyłączyliśmy (tryb B i D);
- naciśnięcie przycisku pilota załącza wyjście, wyłączenie następuje po zwolnieniu przycisku. Ten tryb często stosowany jest w napędach wyciągarek samochodowych (tryb C).

Tabela 1 przedstawia wszystkie możliwe tryby pracy wyjść.

Stan zworek	Tryb monostabilny ⁽¹⁾	Tryb bistabilny ⁽¹⁾
JP1 zwarta JP2 zwarta	A. Po naciśnięciu przycisku pilota, wyjście załączy się na określony czas. Kolejne naciśnięcie przycisku w czasie, gdy wyjście jest załączone, przedłuży tylko czas załączenia.	B. Kolejne naciśnięcia przycisku pilota na przemian włączają i wyłączają wyjście, lub jeden przycisk tylko włącza wyjście, a drugi tylko wyłącza ⁽⁴⁾
JP1 zwarta JP2 rozwarta	C. Wyjście jest załączone jak długo naciśnięty jest przycisk pilota. Po zwolnieniu przycisku, wyjście jest jeszcze załączone przez czas 8 razy krótszy od zaprogramowanego ^(2,5)	D. Jak wyżej ^(4,5)
JP1 rozwarta JP2 zwarta	E. Kolejne naciśnięcia przycisku pilota na przemian włączają i wyłączają wyjście, ale dodatkowo wyjście wyłączy się samo po zaprogramowanym czasie.	F. Kolejne naciśnięcia przycisku pilota na przemian włączają i wyłączają wyjście.
JP1 rozwarta JP2 rozwarta	G. Jak wyżej, z tym, że nie można włączyć dwóch wyjść na raz – funkcja przydatna do sterowania silnikami ⁽³⁾	H. Jak wyżej, z tym, że nie można włączyć dwóch wyjść na raz – funkcja przydatna do sterowania silnikami ⁽³⁾

- (1) Monostabilny lub bistabilny tryb pracy danego wyjścia uzyskuje się po wykonaniu odpowiednio: pkt. 3 lub 4 procedur programowania.
- (2) Opóźnienie wyłączenia wyjścia po zwolnieniu przycisku zmniejsza ryzyko wystąpienia niepożądanych przerw w załączeniu wyjścia, spowodowanych przez zakłócenia generowane np. przez silniki. Aby umożliwić precyzyjne ustawienie tak krótkiego czasu, wprowadzono ułatwienie – należy programować czas 8-krotnie dłuższy od żądanego. Jeśli chcemy uzyskać czas opóźnienia równy np. 0,5s, należy zaprogramować czas trochę dłuższy niż $0,5 \times 8 = 4$, czyli 4..5s.
- (3) W tych trybach można również sterować oba wyjścia tylko jednym przyciskiem pilota, w cyklu: włącz wyjście 1 – wyłącz – włącz wyjście 2 – wyłącz. W tym celu należy przypisać przycisk pilota do jednego tylko wyjścia, a do drugiego – nie.
- (4) Jeżeli do danego wyjścia przypisaliśmy jeden przycisk pilota, to kolejne naciśnięcia tego przycisku na przemian włączają i wyłączają dane wyjście. Jeśli do wyjścia przypiszemy dwa przyciski pilota (1 i 2 albo 3 i 4), wówczas przycisk nieparzysty (1 albo 3) zawsze załącza wyjście, a przycisk parzysty (2 lub 4) - wyłącza.
- (5) W tym trybie ilość pilotów jest ograniczona ze 104 do 20.

Diody świecące LED. Odbiornik posiada główną dwukolorową diodę świecącą LED (5mm) oraz dwie diody załączenia wyjść (3mm). Dioda główna sygnalizuje stan załączenia zasilania kolorem zielonym, a po załączeniu wyjścia 1 świeci na czerwono razem z diodą tego wyjścia.

Wyjście sygnalizacyjne S. Odbiornik posiada wyjście typu otwarty kolektor o obciążalności 1A/60V (oznaczone literą „S”), które sygnalizuje chwile załączenia i wyłączenia każdego wyjścia – podając odpowiednio dwa lub jeden impuls zwarcia do masy w cyklu: 0,5/0,5s (impuls/przerwa). Sygnalizuje także naciśnięcie przycisku pilota, gdy to naciśnięcie nie załącza wyjścia, a jedynie przedłuża czas podtrzymania wyjścia (tryb A). Natomiast w trybach B ⁽⁴⁾ i D ⁽⁴⁾, w których pierwszy przycisk pilota załącza, a drugi wyłącza wyjście przekaźnikowe, na wyjściu „S” pojawiają się dwa impulsy przy każdym naciśnięciu pierwszego przycisku pilota, a jeden impuls – przy każdym naciśnięciu drugiego.

Pamięć pilotów. Odbiornik może współpracować z maksymalnie 104 pilotami (za wyjątkiem trybów C i D z tabeli 1, w których pamięć jest ograniczona do 20). Wprowadzenie do pamięci 105-ego skasuje pierwszy, itd.

PROCEDURY PROGRAMOWANIA

UWAGA! W poniższym tekście symbol PRGX należy zamienić na PRG1, gdy programujemy wyjście 1, lub PRG2, gdy programujemy wyjście 2. Wolne miganie LED w odbiorniku na zielono potwierdza prawidłowe wykonanie procedury. Szybkie miganie na czerwono oznacza błąd – procedurę należy powtórzyć.

1. Wprowadzenie pilota do pamięci odbiornika oraz przypisanie wybranego przycisku pilota do dowolnego wyjścia odbiornika.

Uwaga. Jeśli popełniliśmy jakiś błąd, np. przypisaliliśmy przyciskowi pilota niewłaściwe wyjście, wówczas należy wykonać pkt 2 procedur (kasowanie pojedynczego pilota).

- Przycisnąć na krótko przycisk PRGX w odbiorniku. Po zwolnieniu przycisku LED świeci na czerwono.
- Przycisnąć wybrany przycisk pilota. LED w odbiorniku zmienia kolor na zielony.
- Przycisnąć drugi raz ten sam przycisk pilota.

2. Kasowanie pojedynczego pilota z pamięci odbiornika. (Tę procedurę wykonujemy gdy chcemy usunąć jakiegoś pilota lub gdy chcemy skasować przypisanie przycisków pilota do wyjść odbiornika, np. gdy w pkt. 1 przypisaliliśmy przyciskowi pilota nie to wyjście, które chcieliśmy. Uwaga: procedurę można wykonać tylko wówczas, gdy posiadamy danego pilota).

- Przycisnąć i przytrzymać równocześnie przyciski PRG1 i PRG2 w odbiorniku - LED zaświeci się na czerwono, a po 2s zmieni kolor na zielony – wówczas przyciski zwolnić.
- Nacisnąć dowolny przycisk kasowanego pilota.

3. Programowanie trybu pracy monostabilnej i czasu załączenia danego wyjścia.

- Przycisnąć i przytrzymać przycisk PRGX w odbiorniku: LED zaświeci się na czerwono, a po 2s zmieni kolor na zielony – wówczas przycisk zwolnić.
- Przycisnąć na krótko ten sam przycisk PRGX - nastąpi załączenie wyjścia ze świeceniem diody głównej i diody wyjścia na czerwono. Po upływie żądanego czasu załączenia ponownie przycisnąć przycisk PRGX - nastąpi wyłączenie przełącznika. Po 2s dioda LED zacznie migać na zielono potwierdzając wykonanie procedury.

4. Programowanie trybu pracy bistabilnej (włącz/wyłącz).

- Przycisnąć i przytrzymać przycisk PRGX w odbiorniku - LED zaświeci się na czerwono, a po 2s na zielono – wówczas przycisk zwolnić.
- Przycisnąć trzykrotnie przycisk PRGX w odstępach krótszych niż 2 sekundy. Nastąpi załączenie i wyłączenie wyjścia i potwierdzenie wykonania procedury miganiem diody LED na zielono.

5. Kasowanie wszystkich pilotów z pamięci odbiornika.

Przycisnąć i przytrzymać równocześnie przyciski PRG1 i PRG2 na czas dłuższy niż 8 s (do chwili aż dioda LED zacznie migać na zielono), a następnie przyciski zwolnić. Pamięć została wykasowana, a tryby pracy wyjść (mono- lub bistabilne) pozostają niezmienione.

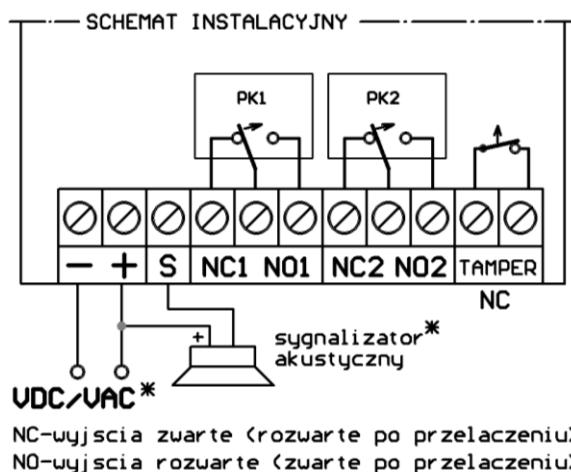
SPECYFIKACJA:

pilot DWB100HT: moc radiowa: < 5mW, zasilanie: bateria 12V typu GP23A,

pilot DW200HT: moc radiowa: < 10mW, zasilanie: bateria 9V typu 6F22,

odbiornik:

- system kodu zmiennego *KEELOQ*® firmy Microchip,
- pamięć pilotów: 104,
- odbiornik radiowy superheterodynowy, czułość: -105 dBm,
- zasilanie i obciążalność wyjść przełącznikowych: patrz tabela na początku instrukcji,
- pobór prądu:
 - DWB100HRhet przy zasilaniu 12VDC: 12 mA + 28 mA na każdy załączony przełącznik,
 - DWB100HRhet przy zasilaniu 24VDC: 6 mA + 14 mA na każdy załączony przełącznik,
 - DWP12R przy zasilaniu 12VDC: 20 mA + 30 mA na każdy załączony przełącznik,
 - DWP24R przy zasilaniu 24VDC: 20 mA + 15 mA na każdy załączony przełącznik,
- temperatura pracy: od -20 do + 40 °C,
- tryby pracy wyjść:
 - monostabilny: czas załączenia wyjścia: od 0,25s do 4 godzin,
 - bistabilny: włącz – wyłącz,
- wyjście S (1A/60V) typu "otwarty kolektor",
- wyjście antysabotażowe sygnalizacji otwarcia obudowy.



Instalacja. Odbiornik należy instalować możliwie wysoko i wyłącznie wewnątrz pomieszczeń suchych. Przy instalacji należy pamiętać o tym, że na zasięg działania urządzenia niekorzystnie wpływają: elementy metalowe, urządzenia elektryczne, urządzenia radionadawcze, a także ściany i stropy budynku. Przed każdą trwałą instalacją odbiornika należy przeprowadzić test zasięgu działania zestawu w miejscu instalacji. Do oceny poziomu sygnałów radiowych zaleca się stosować wskaźnik RFM.

Producent: ELMES ELEKTRONIK, 54-611 Wrocław, ul. Avicenny 2, tel. 717845961, fax. 717845963,

Informacja o słabej baterii w pilotach sygnalizowana jest zanikiem świecenia lub miganiem wbudowanej diody LED.

UWAGA! W pilotach z zestawu DWB100HShet zastosowano baterie alkaliczne typu GP 23A 12V, natomiast w pilotach z zestawu DW200HShet – baterie cynkowo-węglowe typu 6F22 9V. Wymiany baterii dokonuje się po odkręceniu obudowy. Przy wymianie należy koniecznie zachować biegunowość wskazaną na obudowie lub płytce drukowanej.

WAŻNE! Zużyte baterie zawierają szkodliwe dla środowiska substancje i nie wolno ich wyrzucać razem z innymi śmieciami lub odpadkami domowymi. Należy je oddać do punktu zbioru lub sklepu w którym zakupiono urządzenie. Sprzedawca ma obowiązek przyjęcia zużytych baterii.

GWARANCJA

Producent udziela gwarancji na okres 24 miesięcy od daty zakupu i zobowiązuje się do bezpłatnej naprawy urządzenia, jeżeli w okresie gwarancyjnym wystąpią wady z winy producenta. Wadliwe urządzenie należy dostarczyć do miejsca zakupu czyste i na własny koszt, wraz z niniejszą gwarancją z potwierdzoną datą zakupu i krótkim opisem uszkodzenia. Koszt demontażu i montażu urządzenia ponosi użytkownik. Gwarancja nie obejmuje baterii w pilotach oraz wszelkich uszkodzeń powstałych w wyniku nieprawidłowego użytkowania, samowolnych regulacji, przeróbek i napraw. Elmes Elektronik nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne straty i szkody bezpośrednie lub pośrednie mogące powstać w wyniku nieprawidłowości w działaniu instalacji, systemów lub urządzeń, w których zastosowano jego produkty.

Data i miejsce zakupu (pieczęć sprzedawcy).....

Typ urządzenia:.....